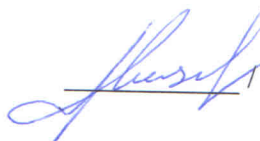


СВЕДЕНИЯ ОБ ОФИЦИАЛЬНОМ ОППОНЕНТЕ

по диссертации Нгуена Вана Линя на тему: «Обеспечение технологической надежности автоматической сборки нежестких деталей на основе позиционно-силового управления», представленной на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.5.6 – Технология машиностроения.

Фамилия, имя, отчество официального оппонента	Симаков Александр Леонидович
Год рождения, гражданство	1952, РФ
Ученая степень (с указанием отрасли наук)	Доктор технических наук
Ученое звание	профессор
Шифр и наименование специальности, по которой защищена диссертация	05.13.06 Автоматизация и управление технологическими процессами и производствами
Полное наименование организации в соответствии с уставом	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Ковровская государственная технологическая академия имени В.А. Дегтярева»
Структурное подразделение и должность	Кафедра «Приборостроение», заведующий кафедрой
Адрес организации места работы (индекс, субъект РФ/зарубежье, город (населенный пункт), улица, дом)	60910, Владимирская обл. г. Ковров ул. Маяковского, 19
Телефон организации и места работа (с кодом города и E-mail)	тел. (49232) 3-21-60, факс (49232) 3-21-60 E-mail: ksta@dksta.ru
Индекс Хирша	6
Число цитированных работ автора, опубликованных за последние 5 лет (по данным РИНЦ)	26
Основные работы по профилю оппонируемой диссертации (не более 15 публикаций).	
<i>Публикации в изданиях, включенных в перечень ВАК (за последние 5 лет):</i>	
1.	Имитационное моделирование сборочной операции в виртуальном пространстве» / Кузнецова С.В., Симаков А.Л. // Сборка в машиностроении, приборостроении. – М.:Изд-во «Инновационное машиностроение», 2019. – № 2. – С. 85-90.
2.	Синтез управления в активных средствах адаптации деталей при автоматизированной сборке / Кузнецова С.В., Симаков А.Л. Вестник воронежского государственного технического университета”. 2020 г. Т.16. № 4. С 31-39.
3.	Выбор рациональных параметров средств адаптации при автоматизированной сборке / Кузнецова С.В., Симаков А.Л.// “Автоматизация в промышленности”. 2020 г. № 12. С 32-36.
4.	Система позиционно-силового управления сборочным роботом-манипулятором с силовым оучувствлением по давлению в исполнительных цилиндрах / Кучин А.А., Симаков А.Л.// Сборка в машиностроении, приборостроении . – М.:Изд-во «Инновационное машиностроение»,. - 2021.- № 2 -с. 51- 54.
5.	Распознавание положения точки контакта деталей при роботизированной сборке с

	силомоментным очувствлением / Кузнецова С.В., Симаков А.Л., Вартанов М.В.// “Автоматизация в промышленности”. 2020 г. № 4. С 55-59
6.	Alexander L. Simakov, Svetlana V. Kuznetsova Device and technique of automated assembly equipment productivity improvement Book: <u>Proceedings of the 8th International Conference on Industrial Engineering</u> Print ISBN: 978-3-031-14124-9 Electronic ISBN: 978-3-031-14125-6 May 16-20, 2022 Copyright Year: 2023 Publisher: <u>Springer International Publishing</u> DOI : https://doi.org/10.1007/978-3-031-14125-6_59

 / Симаков А.Л./

М.П.

Подпись Симакова А.Л. заверяю

Начальник управления кадров



Пустовалова Н. Г.

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Ковровская государственная технологическая академия имени В.А. Дегтярева» (ФГБОУ ВО «КГТА им. В.А. Дегтярева»)

60910, Владимирская обл. г. Ковров ул. Маяковского, 19, тел. (49232) 3-21-60, факс (49232) 3-21-60 E-mail: ksta@dksta.ru