

## СВЕДЕНИЯ

о научном руководителе по кандидатской диссертации соискателя

**Пимушкина Ярослав Игоревича**

на тему: «Разработка метода повышения объёмной точности многокоординатного металлорежущего оборудования на основе цифровой коррекции перемещений рабочих органов» по специальности 2.5.5 – «Технология и оборудование механической и физико-технической обработки»

Фамилия, имя, отчество научного руководителя	<b>Стебулянин Михаил Михайлович</b>		
Год рождения, гражданство	1955 г., Российская Федерация		
Учёная степень (с указанием отрасли)	доктор технических наук	Учёное звание	доцент
Шифр и наименование специальности, по которой защищена диссертация	05.13.01 – «Системный анализ, управление и обработка информации»		
Полное официальное наименование организации места работы в соответствии с уставом	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский государственный технологический университет «СТАНКИН»		
Структурное подразделение и должность	профессор кафедры высокоэффективных технологий обработки		
Адрес организации места работы (индекс, субъект РФ/зарубежье, город (населенный пункт), улица, дом)	127055, г. Москва, Вадковский переулок, д. 3а		
Телефон организации места работы (с кодом города и E-mail)	+7(499) 972-94-92 m.stebulyanin@stankin.ru		
Индекс Хирша	4		
Индекс цитируемости за последние 5 лет (по данным РИНЦ)	2,47		

<b>Основные работы по профилю руководимой диссертации (не более 15 публикаций)</b>	
<i>Публикации в изданиях, включенных в перечень ВАК (за последние 5 лет):</i>	
1	Пимушкин, Я. И. Коррекция объёмной точности портальной системы с помощью лазерного трекера / Я. И. Пимушкин, <b>М. М. Стебулянин</b> // Вестник МГТУ «СТАНКИН». – 2023. – № 1(64). – С. 80-86.
2	Пимушкин, Я. И. Сравнительный анализ подходов коррекции объёмной точности машин с портальной кинематикой / Я. И. Пимушкин, <b>М. М. Стебулянин</b> , М. А. Харьков // Вестник МГТУ «СТАНКИН». – 2023. – № 3(66). – С. 95-102.
3	<b>Стебулянин, М. М.</b> Решение уравнения Родрига в задачах моделирования объёмной геометрической точности многокоординатных технологических и измерительных систем / <b>М. М. Стебулянин</b> , Я. И. Пимушкин // Вестник МГТУ «СТАНКИН». – 2021. – № 3(58). – С. 49-55.
4	Подураев, Ю. В. Алгоритм автоматизации смены режима движения экзоскелета для реабилитации нижних конечностей с использованием операционной системы ROS / Ю. В. Подураев, <b>М. М. Стебулянин</b> , Д. Д. Климов, А. Жохара // Вестник МГТУ "Станкин". – 2022. – № 3 (62). – С. 47-50.
5	Зеленский, А.А. Реализация ускоренных вычислений прямой задачи кинематики для промышленных роботов. / А.А. Зеленский, <b>М.М. Стебулянин</b> , Т.Х. Абдуллин, М.А. Харьков // Вестник машиностроения. – 2019. – №11. – С. 28–31.
6	<b>Стебулянин, М. М.</b> Метод стабилизации скорости интервальных мехатронных систем / <b>М. М. Стебулянин</b> , А.В. Маляренко // Вестник машиностроения. – 2019. – № 9. – С. 24–30.

Научный руководитель  
Профессор кафедры  
высокоэффективные технологии обработки  
ФГБОУ ВО «МГТУ «СТАНКИН»  
д.т.н., доцент



/ Стебулянин М.М. /

Подпись *Стебулянина М.М.* удостоверяю  
**ФГБОУ ВО «МГТУ «СТАНКИН»**  
*Корнеева И.В.*